

WELTORGANISATION FÜR GEISTIGES EIGENTUM Internationales Büro



INTERNATIONALE ANMELDUNG VERÖFFENTLICHT NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT)

(51) Internationale Patentklassifikation 7:

G05B 17/02

A1

(11) Internationale Veröffentlichungsnummer: WO 00/65414

(43) Internationales

Veröffentlichungsdatum: 2. November 2000 (02.11.00)

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/DE00/01036

(22) Internationales Anmeldedatum:

4. April 2000 (04.04.00)

(30) Prioritätsdaten:

199 19 105.0

27. April 1999 (27.04.99)

DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten ausser US): SIEMENS AKTIENGESELLSCHAFT [DE/DE]; Wittelsbacherplatz 2, D-80333 München (DE).

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): STÖHR, Annelie [DE/DE]; Schönstr. 27A, D-81543 München (DE).

(74) Gemeinsamer Vertreter: SIEMENS AKTIENGE-SELLSCHAFT; Postfach 22 16 34, D-80506 München (DE). (81) Bestimmungsstaaten: US, europäisches Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT. SE).

Veröffentlicht

Mit internationalem Recherchenbericht. Vor Ablauf der für Änderungen der Ansprüche zugelassenen Frist; Veröffentlichung wird wiederholt falls Änderungen eintreffen.

(54) Title: METHOD AND ARRANGEMENT FOR DESIGNING A TECHNICAL SYSTEM

(54) Bezeichnung: VERFAHREN UND ANORDNUNG ZUM ENTWURF EINES TECHNISCHEN SYSTEMS

(57) Abstract

The invention relates to a method for designing a technical system. According to said method, a model of said system is produced in a descriptive format. An interference is modelled using a random variable. The system, including the interference, is modelled in the form of a stochastic differential equation. This stochastic differential equation is solved numerically and the solution obtained is used to design the technical system.

(57) Zusammenfassung

Es wird ein Verfahren zum Entwurf eines technischen Systems angegeben, bei dem das System in Form einer Beschreibungsform modelliert ist. Eine Störung wird anhand einer Zufallsgröße modelliert. Das System einschließlich der Störung wird als stochastische Differentialgleichung modelliert. Die stochastische Differentialgleichung wird numerisch gelöst und die ermittelte Lösung zum Entwurf des technischen Systems eingesetzt.

LEDIGLICH ZUR INFORMATION

Codes zur Identifizierung von PCT-Vertragsstaaten auf den Kopfbögen der Schriften, die internationale Anmeldungen gemäss dem PCT veröffentlichen.

AL	Albanien	ES	Spanien	LS	Lesotho	SI	Slowenien
AM	Armenien	FI	Finnland	LT	Litauen	SK	Slowakei
AT	Österreich	FR	Frankreich	LU	Luxemburg	SN	Senegal
ΑU	Australien	GA	Gabun	LV	Lettland	SZ	Swasiland
AZ	Aserbaidschan	GB	Vereinigtes Königreich	MC	Monaco	TD	Tschad
BA	Bosnien-Herzegowina	GE	Georgien	MD	Republik Moldau	TG	Togo
BB	Barbados	GH	Ghana	MG	Madagaskar	TJ	Tadschikistan
BE	Belgien	GN	Guinea	MK	Die ehemalige jugoslawische	TM	Turkmenistan
BF	Burkina Faso	GR	Griechenland		Republik Mazedonien	TR	Türkei
BG	Bulgarien	ΗÜ	Ungarn	ML	Mali	TT	Trinidad und Tobago
BJ	Benin	IE	Irland	MN	Mongolei	UA	Ukraine
BR	Brasilien	IL	Israel	MR	Mauretanien	UG	Uganda
BY	Belarus	IS	Liand	MW	Malawi	US	Vereinigte Staaten von
CA	Kanada	IT	Italien	MX	Mexiko		Amerika
CF	Zentralafrikanische Republik	JР	Japan	NE	Niger	UZ	Usbekistan
CG	Kongo	KE	Kenia	NL	Niederlande	VN	Vietnam
CH	Schweiz	KG	Kirgisistan	NO	Norwegen	YU	Jugoslawien
CI	Côte d'Ivoire	KP	Demokratische Volksrepublik	NZ	Neuseeland	ZW	Zimbabwe
CM	Kamerun		Korea	PL	Polen		
CN	China	KR	Republik Korea	PT	Portugal		
CU	Kuba	KZ	Kasachstan	RO	Rumänien		
CZ	Tschechische Republik	LC	St. Lucia	RU	Russische Föderation		
DE	Deutschland	LI	Liechtenstein	SD	Sudan		
DK	Dānemark	LK	Sri Lanka	SE	Schweden		
EE	Estland	LR	Liberia	SG	Singapur		

Beschreibung

20

30

Verfahren und Anordnung zum Entwurf eines technischen Systems

5 Die Erfindung betrifft ein Verfahren und eine Anordnung zum Entwurf eines technischen Systems.

Für den Entwurf eines komplexen technischen Systems ist es notwendig, unter einer Menge zulässiger Arbeitspunkte (Betriebspunkte, Auslegungsparameter) mindestens einen Arbeitspunkt zu bestimmen, der einen effektiven Ablauf des Systems ermöglicht. Dabei sind oftmals Nebenbedingungen zu berücksichtigen, die die Menge der Arbeitspunkte einschränken und dementsprechend bei der Suche nach dem Arbeitspunkt mitzuberücksichtigen sind.

In der Praxis wird das technische System häufig anhand der Erfahrung und des Wissens eines (oder mehrerer) Experten entworfen. Dabei ist es von Nachteil, daß bei Überschreitung einer gewissen Komplexität für das technische System die Fehlerwahrscheinlichkeit beim manuellen Entwurf ansteigt.

Aus [1] sind Brownsche Bewegungen auf Mannigfaltigkeiten und insbesondere deren Darstellung mit Hilfe von Projektionsope-25 ratoren und Stratonovich-Integralen bekannt.

Das Konzept einer Stratonovich-Gleichung (auch: "Fisk-Stratonovich-Gleichung") ist aus [3] bekannt. Dabei bezeichnet die Stratonovich-Gleichung einen Typ stochastischer Differentialgleichungen mit speziellen (siehe [3]) Eigenschaften.

Nun unterliegt gerade besagter Entwurf oftmals einem physikalischen Einfluß, der als Störung identifizierbar ist. Diese Störung wirkt sich u.U. signifikant auf den Entwurf aus, so daß auf der Suche nach einer akzeptablen Lösung für den Entwurf die Störung nicht unberücksichtigt bleiben kann.

Die Aufgabe der Erfindung besteht darin, einen Entwurf eines technischen Systems zu ermöglichen, das einer Störung unterliegt.

5

Diese Aufgabe wird gemäß den Merkmalen der unabhängigen Patentansprüche gelöst. Weiterbildungen der Erfindung ergeben sich auch aus den abhängigen Ansprüchen.

Zur Lösung der Aufgabe wird ein Verfahren zum Entwurf eines technischen Systems angegeben, bei dem das System in Form einer Beschreibungsform modelliert ist. Eine Störung wird anhand einer Zufallsgröße modelliert. Das System einschließlich der Störung wird als stochastische Differentialgleichung modelliert. Die stochastische Differentialgleichung wird numerisch gelöst und die ermittelte Lösung zum Entwurf des tech-

Eine Weiterbildung besteht darin, daß die Beschreibungsform 20 eine Differentialgleichung ist.

nischen Systems eingesetzt.

Eine Umsetzung des Ergebnisses aus Modellierung bzw. Simulation erfolgt vorzugsweise, indem anhand der Lösung der stochastischen Differentialgleichung mindestens ein akzeptabler, wenn möglich sogar ein effizienter Arbeitspunkt des technischen Systems ermittelt wird. Als effizienter Arbeitspunkt wird dabei ein zulässiger Arbeitspunkt des Systems bezeichnet, der insoweit optimal ist, als eine Veränderung dieses Punktes keine Verbesserung des Systems mehr ermöglicht. Hierbei sei darauf hingewiesen, daß der Arbeitspunkt mehrerer Parameter umfassen kann, deren jeder eine einstellbare Größe sein kann.

Ein Vorteil besteht darin, daß durch die stochastische Differentialgleichung die Störung modellierbar wird und damit im Entwurf des technischen Systems mitberücksichtigt werden kann. Gerade bei realen technischen Systemen, bspw. in der

PCT/DE00/01036

Schaltkreissimulation, spielen reale Störungen eine bedeutende Rolle: So kann sich aufgrund der Störung das Verhalten einer Schaltung grundlegend verändern bzw. die Schaltung u.U. sogar nicht mehr funktionieren. Durch eine explizite Berücksichtigung der Störung ist es möglich, einen für die Störung angepaßten Entwurf des technischen Systems vorzunehmen.

Insbesondere ist es eine Ausgestaltung, daß die stochastische Differentialgleichung eine Stratonovich-Gleichung ist. Dadurch wird es möglich, eine ggf. in Form einer (deterministischen) Differentialgleichung vorliegende Modellierung des Systems im Hinblick auf vorhandene Störungen derart anzupassen, daß ein Entwurf des Systems einschließlich Störung möglich ist.

15

Als eine Weiterbildung ist die Stratonovich-Gleichung derart bestimmt, daß deren Lösung in einem Definitionsbereich der Stratonovich-Gleichung (d.h. in einer gekrümmten Fläche, einer sogenannten 'Mannigfaltigkeit') verläuft.

20

25

Eine andere Weiterbildung besteht darin, daß die Stratonovich-Gleichung mittels eines Prädiktor-Korrektor-Verfahrens numerisch gelöst wird. Ein Prädiktor ist allgemein beschreibbar als eine Vorhersagegröße, die gegenüber der zu vorhersagenden Größe einen Fehler aufweist, welcher mittels des Korrektors weitgehend ausgeglichen wird.

Insbesondere kann der Prädiktor anhand der Trapezregel bestimmt werden. Dabei ist die Trapezregel für Riemann
Integrale beispielsweise aus [4] bekannt. Die Trapezregel für Stratonovich-Integrale folgt aus der Definition des Stratonovich-Integrals selbst. So ist das Stratonovich-Integral als ein Grenzwert der Trapezsummen definiert, die Trapezregel ist damit ein Teil der Definition des Stratonovich-Integrals. Es wird mittels Trapezsummen eine implizite Gleichung für den Prädiktor aufgestellt, die anhand eines Newton-Verfahrens approximativ gelöst wird.

Eine Ausgestaltung besteht darin, daß zusätzlich eine Schrittweitensteuerung im Verlauf der numerischen Berechnung erfolgt. Dies geschieht insbesondere durch eine Schrittweitenverkleinerung, falls ein zu großer Approximationsfehler vermutet wird (Wert für den vermuteten Approximationsfehler überschreitet eine vorgegebene Schranke), oder durch eine Schrittweitenvergrößerung, falls ein (sehr) kleiner Approximationsfehler vermutet wird (Wert für den vermuteten Approximationsfehler liegt unterhalb einer vorgegebenen Schranke).

Eine andere Ausgestaltung besteht darin, daß die Stratonovich-Gleichung insbesondere die folgende Form aufweist:

15
$$X_{t} = X_{a} - \int_{a}^{t} P(X_{s}) \cdot F(X_{s}) \cdot ds + Z$$

$$\text{mit } t \ge a \text{ und } X_{a} = x_{o}$$
(1)

wobei

10

a einen Startzeitpunkt,

20 x_0 einen zulässigen Startparametervektor, X_t einen Lösungsparametervektor zum Zeitpunkt t, $P(X_s)$ eine Projektionsmatrix im Parametervektor X_s , $F(X_s)$ eine Driftrichtung im Parametervektor X_s , Z eine Zufallsgröße

25 bezeichnen.

In einer zusätzliche Ausgestaltung ist die Zufallsgröße Z bestimmt durch

$$Z = \varepsilon \cdot \int_{a}^{t} P(X_{s}) \cdot dB_{s}$$
 (3),

wobei

ε einen Skalierungsfaktor und

 $\{B_s: s \ge a\}$ eine n-dimensionale Brownsche Bewegung bezeichnen.

Liegt zusätzlich das technische System in Form von Gleichungen und Ungleichungen vor, die Punkte des technischen Systems eingrenzen, so wird insbesondere zunächst das technische System mittels Einführung von Schlupfvariablen so umformuliert, daß es eine Mannigfaltigkeit beschreibt. In der obigen Differentialgleichung (4) werden nur noch diejenigen Anteile der Integranden berücksichtigt, die tangential zur Mannigfaltigkeit verlaufen. Dies geschieht durch Multiplikation mit Projektionsmatrizen. Es ergibt sich die besondere stochastische Differentialgleichung nach Gleichung (1) (insbesondere in Zusammenschau mit den Gleichungen (2) und (3)), die vom Typ einer Stratonovich-Differentialgleichung ist.

Eine zusätzliche Weiterbildung besteht darin, daß eine das technische System beschreibende Ungleichung $h_i(x) \leq 0$ mittels einer Schlupfvariable umgeformt wird zu einer Gleichung. Diese Umformung hat insbesondere die Form

$$\tilde{h}_{i}(x, s) = h_{i}(x) + g(s)$$
 (5),

wobei

25 g(s) eine Funktion mit einem Wertebereich aller reellen Zahlen größer gleich Null (R_0^+) ,

s die Schlupfvariable und

 $h_i(x)$ eine Nebenbedingung $h_i(x) \le 0$

bezeichnen.

30

10

20

Ferner kann die Funktion g(s) bestimmt sein zu:

$$g(s) = s^2 (6).$$

35 Die Lösung der Gleichung (1) stellt einen stochastischen Prozeß

$$\left\{X_{t}: t \geq a\right\} \tag{7}$$

dar. Es wird eine Folge zulässiger Parametervektoren

$$x_{t_1}, x_{t_2}, x_{t_3}, \dots$$
 (a < t₁ < t₂ < t₃ ...) (8)

berechnet, die in Näherung Punkte eines Pfades des stochastischen Prozesses gemäß Gleichung (7) zu den Zeitpunkten t_1, t_2, t_3, \ldots darstellen. Ein Iterationsschritt kommt dabei 10 auf die folgende Art zustande: Die Parametervektoren $x_{t_1}, x_{t_2}, x_{t_3}, \ldots, x_{t_i}$ seien bereits berechnet, x_{t_i} dient dann als Startpunkt für die Stratonovich-Gleichung (1), d.h. a:= t_i . Ein Parametervektor $x_{t_{i+1}}$ wird als numerische Ap-

proximation eines Punktes des Pfades der Lösung gemäß Gleichung (7), der bereits die Punkte $x_{t_1}, x_{t_2}, x_{t_3}, \dots, x_{t_i}$ enthält, berechnet. Die Berechnung erfolgt zum Zeitpunkt ti+1, d.h. $t = t_{i+1}$, die Schrittweite des Iterationsschritts ergibt sich zu $t_{i+1} - t_i$.

20

5

Die Approximation der Stratonovich-Gleichung (1) erfolgt für den (i+1)-ten Iterationsschritt nach der folgenden Vorschrift (mit Hilfe der Trapezregel):

$$x_{t_{i+1}} \approx x_{t_{i}} - \frac{t_{i+1} - t_{i}}{2} \left(P(x_{t_{i}}) \cdot F(x_{t_{i}}) + P(x_{t_{i+1}}) \cdot F(x_{t_{i+1}}) \right) + \frac{\varepsilon}{2} \left(P(x_{t_{i}}) + P(x_{t_{i+1}}) \right) \cdot \left(B_{t_{i+1}} - B_{t_{i}} \right)$$
(9)

Gleichung (9) ist eine implizite Gleichung für die Zufallsvariable $X_{t_{i+1}}$. Mit Hilfe des Newton-Verfahrens kann daraus eine Approximation $y_{t_{i+1}}$ für eine Realisierung der Zufallsvariablen $X_{t_{i+1}}$ bestimmt werden.

10

Der Punkt $y_{t_{i+1}}$ ist u.U. nicht zulässig. Anhand des Korrektors wird nun mit Hilfe eines Newtonverfahrens ein Punkt $x_{t_{i+1}}$ in der Nähe des Punktes $y_{t_{i+1}}$ ermittelt, welcher zulässig ist und als Startwert für einen nachfolgenden Iterationsschritt dient.

Eine andere Ausgestaltung besteht darin, daß der Entwurf ein Neuentwurf, eine Anpassung oder eine Steuerung des technischen Systems darstellt. Alternativ kann im Rahmen des Entwurfs eine Modellierung und/oder Simulation des technisches Systems erfolgen.

Ein technisches System kann eine Anlage der Verfahrenstechnik oder ein sonstiges System sein, das im Hinblick auf unterschiedliche Parameter auszulegen oder einzustellen ist. Insbesondere können die Parameter des Parametervektors Auslegungsparameter oder Betriebsparameter des technischen Systems sein. Betriebsparameter kennzeichnen mögliche einstellbare Größen, wohingegen Auslegungsparameter insbesondere physikalische Abmessungen des technischen Systems beschreiben und während des Betriebs zumeist nur mit hohem Aufwand angepaßt oder verändert werden können.

Wahlweise kann mit dem beschriebenen Verfahren ein Neuentwurf des technischen Systems oder eine Anpassung eines bereits existierenden technischen Systems erfolgen. In beiden Fällen handelt es sich um einen Entwurf (einmal als Neugenerierung und einmal als Anpassung) im Sinne der vorliegenden Ausführungen.

30

25

Im Rahmen einer weiteren Ausgestaltung wird das technische System anhand der ermittelten Parameter realisiert bzw. eingestellt. Hierbei ist es von Vorteil, daß die Parameter in einen Parametervektor, der mittels der Erfindung bestimmt wurde, einen stabilen Betriebspunkt kennzeichnen und die Einstellung des Systems auf diesen Betriebspunkt einen dauerhaft sicheren Betrieb des Systems/ der Anlage gewährleistet.

Auch wird die Lösung anhand einer Anordnung zum Entwurf eines technischen Systems gelöst, die eine Prozessoreinheit aufweist, die derart eingerichtet ist, daß

- a) das System in Form einer Beschreibungsform modelliert ist:
- b) eine Störung des Systems anhand einer Zufallsgröße modellierbar ist;
- c) das System einschließlich der Störung als eine stochastische Differentialgleichung modellierbar ist;
 - d) die stochastische Differentialgleichung numerisch lösbar ist;
- e) die numerische Lösung zum Entwurf des technischen Sy-15 stems erfolgt.

Diese Anordnung ist insbesondere geeignet zur Durchführung des erfindungsgemäßen Verfahrens oder einer seiner vorstehend erläuterten Weiterbildungen.

20

5

Ausführungsbeispiele der Erfindung werden nachfolgend anhand der Zeichnung dargestellt und erläutert.

Es zeigen

- Fig.1 einen Ablauf eines Verfahrens zum Entwurf eines technischen Systems;
- Fig.2 eine Skizze, die eine numerische Lösung einer Stratonovich-Differentialgleichung veranschaulicht;
 - Fig.3 eine Skizze, die eine Projektionsmethode veranschaulicht;
- 35 Fig.4 eine Prozessoreinheit.

Fig.1 zeigt ein Blockdiagramm, das den Ablauf eines Verfahrens zum Entwurf eines technischen Systems veranschaulicht. In einem Schritt 101 ist eine Beschreibungsform, bevorzugt als deterministische Differentialgleichung bzw. als deterministisches Differentialgleichungssystem, eines technischen Systems vorgegeben. In einem Schritt 102 wird eine Störung, die auf das technische System einwirkt, berücksichtigt, indem eine Stratonovich-Gleichung formuliert und in Schritt 103 gelöst wird. Die Lösung der Stratonovich-Gleichung führt gemäß 10 Schritt 104 zu einem Simulationspunkt für eine dem technischen System zuzuordnenden Größe unter Berücksichtigung der Störung. Eine sich ggf. mit dem Simulationspunkt anschließende Optimierung führt zu einem Arbeitspunkt (insbesondere einem effizienten Arbeitspunkt), der z.B. für die Umsetzung des technischen Systems eingesetzt wird.

WO 00/65414

15

35

- Fig.2 veranschaulicht das Prädiktor-Korrektor-Verfahren. Ausgehend von einem Punkt $\mathbf{x}_{\mathsf{t}_i}$, der sich im zulässigen Wertebereich L befindet, wird ein Punkt $y_{t_{i+1}}$ ermittelt (Anwendung
- des Newton-Verfahrens auf Gleichung (9)), der nicht mehr im 20 zulässigen Bereich L liegt (Prädiktorschritt 201). Um den Punkt $y_{t_{i+1}}$ wieder in den zulässigen Bereich zu überführen wird ein Korrektorschritt 202 bestimmt, der zu dem Punkt $x_{t_{i+1}}$ führt.
- Das Zusammenspiel von Prädiktor und Korrektor wird iterativ 25 mit gleichbleibender, abnehmender oder zunehmender Schrittweite wiederholt. Hierbei sei bemerkt, daß die Linie 201 nicht notwendigerweise tangential verläuft.
- Fig.3 veranschaulicht die Projektionsmethode. Wiederum ist 30 der zulässiger Bereich L angegeben, auf dem sich der Punkt $\mathbf{x}_{\text{t}_{\text{i}}}$ befindet. Die Linie 203 kennzeichnet eine Driftrichtung $F\left(X_{t}\right)$, eine Linie 204 deutet eine projizierte Driftrichtung $P(X_t) \cdot F(X_t)$ an.

In Fig.4 ist eine Prozessoreinheit PRZE dargestellt. Die Prozessoreinheit PRZE umfaßt einen Prozessor CPU, einen Speicher SPE und eine Input/Output-Schnittstelle IOS, die über ein Interface IFC auf unterschiedliche Art und Weise genutzt wird:
Über eine Grafikschnittstelle wird eine Ausgabe auf einem Monitor MON sichtbar und/oder auf einem Drucker PRT ausgegeben.

5 Eine Eingabe erfolgt über eine Maus MAS oder eine Tastatur TAST. Auch verfügt die Prozessoreinheit PRZE über einen Datenbus BUS, der die Verbindung von einem Speicher MEM, dem Prozessor CPU und der Input/Output-Schnittstelle IOS gewährleistet. Weiterhin sind an den Datenbus BUS zusätzliche Komponenten anschließbar, z.B. zusätzlicher Speicher, Datenspeicher (Festplatte) oder Scanner.

Literaturverzeichnis:

- [1] K. D. Elworthy: "Stochastic Differential Equations on Manifolds", Cambridge University Press, Cambridge 1982, pp.253-254.
- 5 [2] D. G. Luenberger: "Linear and Nonlinear Programming",
 Addison-Wesley Publishing Company, Massachusetts, pp.334337.
- [3] P. Protter: "Stochastic Integration and Differential Equations A New Approach", Springer Verlag, New York, pp.215-235.
 - [4] J. Stoer: "Numerische Mathematik 1", Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg, 1994, pp.138-144.

Patentansprüche

- 1. Verfahren zum Entwurf eines technischen Systems,
 - a) bei dem das System in Form einer Beschreibungsform modelliert ist;
 - b) bei dem eine Störung des Systems anhand einer Zufallsgröße modelliert wird;
 - c) bei dem das System einschließlich der Störung als eine stochastische Differentialgleichung modelliert wird;
- d) bei dem die stochastische Differentialgleichung numerisch gelöst wird;
 - e) bei dem die numerische Lösung zum Entwurf des technischen Systems eingesetzt wird.
- 15 2. Verfahren nach Anspruch 1, bei dem die Beschreibungsform eine Differentialgleichung ist.
- Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche,
 bei dem anhand der Lösung der stochastischen Differentialgleichung mindestens ein effizienter Arbeitspunkt des
 technischen Systems ermittelt wird.
- Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche,
 bei dem die stochastische Differentialgleichung eine Stratonovich-Gleichung ist.
- Verfahren nach Anspruch 4,
 bei dem die Stratonovich-Gleichung derart bestimmt wird,
 daß deren Lösung in einem Definitionsbereich der Stratonovich-Gleichung verläuft.
- Verfahren nach Anspruch 4 oder 5,
 bei dem die Stratonovich-Gleichung mittels eines Prädik tor-Korrektor-Verfahrens numerisch gelöst wird.





WO 00/65414

7. Verfahren nach Anspruch 6, bei dem ein Prädiktor des Prädiktor-Korrektor-Verfahrens anhand der Trapezregel bestimmt wird.

13

- 5 8. Verfahren nach Anspruch 6 oder 7, bei dem ein Korrektor des Prädiktor-Korrektor-Verfahrens mittels Newton-Verfahren bestimmt wird.
- Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche,
 bei dem zusätzlich eine Schrittweitensteuerung erfolgt.
 - 10. Verfahren nach Anspruch 9, bei dem die Schrittweitensteuerung derart erfolgt,
 - a) daß eine Schrittweitenverkleinerung durchgeführt wird, falls ein hinreichend großer Approximationsfehler ermittelt wird oder
 - b) daß eine Schrittweitenvergrößerung durchgeführt wird, falls ein hinreichend kleiner Approximationsfehler ermittelt wird.

11. Verfahren nach einem der Ansprüche 4 bis 9, bei dem die Stratonovich-Gleichung die folgende Form aufweist:

25
$$X_t = X_a - \int_a^t P(X_S) \cdot F(X_S) \cdot ds + Z$$
 mit $t \ge a$ und $X_a = x_0$

wobei

einen Startzeitpunkt (a ≥ 0),

x₀ einen zulässigen Startparametervektor,

30 X_t einen Lösungsparametervektor zum Zeitpunkt t, $P(X_S)$ eine Projektionsmatrix im Parametervektor X_S , $F(X_S)$ eine Driftrichtung,

r(x_S) eine bilitifichtung,

Z eine Zufallsgröße

bezeichnen.

15

12. Verfahren nach Anspruch 11, bei dem die Zufallsgröße bestimmt ist durch

$$Z = \varepsilon \cdot \int_{a}^{t} P(X_{S}) \cdot dB_{S}$$

5

wobei

 $\epsilon \qquad \text{einen Skalierungsfaktor und} \\ \left\{ B_S \colon s \, \geq \, a \right\} \quad \text{eine n-dimensionale Brownsche Bewegung} \\ \text{bezeichnen.}$

10

13. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, bei dem eine Nebenbedingung, die in Form einer Ungleichung vorliegt, mittels einer Schlupfvariable s in eine Gleichung umgeformt wird.

15

14. Verfahren nach Anspruch 13, bei dem die Nebenbedingung $h_i(x)$, die in Form der Ungleichung $h_i(x) \le 0$ vorliegt, formuliert wird zu

20
$$\tilde{h}_{i}(x, s) = h_{i}(x) + g(s),$$

wobei

g(s) eine Funktion mit einem Wertebereich aller reellen Zahlen größer gleich Null,

s die Schlupfvariable und

 $h_i(x)$ eine Nebenbedingung $h_i(x) \le 0$ bezeichnen.

15. Verfahren nach Anspruch 14,

30 bei dem die Funktion g(s) bestimmt ist zu

$$g(s) = s^2$$
.



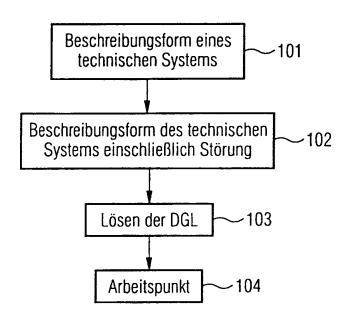
16. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, bei dem der Entwurf ein Neuentwurf, eine Anpassung oder eine Steuerung des technischen Systems darstellt.

15

5

- 17. Anordnung zum Entwurf eines technischen Systems mit einer Prozessoreinheit, die derart eingerichtet ist, daß
- f) das System in Form einer Beschreibungsform modelliert ist;
 - g) eine Störung des Systems anhand einer Zufallsgröße modellierbar ist;
 - h) das System einschließlich der Störung als eine stochastische Differentialgleichung modellierbar ist;
- i) die stochastische Differentialgleichung numerisch lösbar ist;
 - j) die numerische Lösung zum Entwurf des technischen Systems erfolgt.

FIG 1



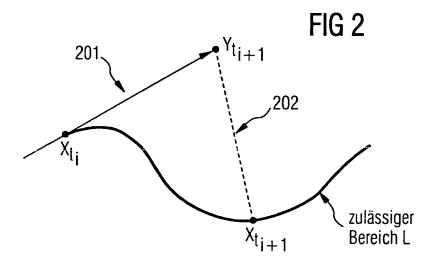
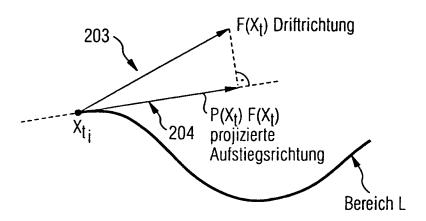
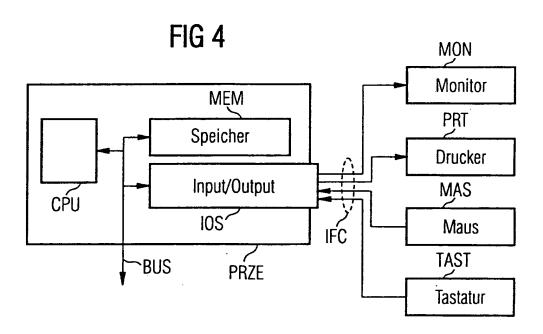
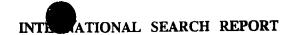


FIG 3





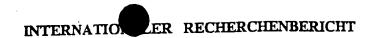
A CLASSI	FICATION OF CUR IS T MATTER		
IPC 7	FICATION OF SUBJECT MATTER G05B17/02		
According to	o International Patent Classification (IPC) or to both national classific	ation and IPC	
	SEARCHED		
Minimum do	cumentation searched (classification system followed by classificati GOSB	ion symbols)	
1.0	4000		
Documentat	tion searched other than minimum documentation to the extent that	such documents are included in the fields se	earched
Electronic d	ata base consulted during the international search (name of data ba	ase and, where practical, search terms used)
EPO-In	- · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	•	
2.0 1	ver na i		
C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the rel	levant passages	Relevant to claim No.
Α	G.KALLIANPUR ET AL: "A STOCHAST		1,17
	DIFFERENTIAL EQUATION OF FISK TYN		
	PROBLEMS"	NG .	
1	SIAM JOURNAL OF APPLIED MATHEMAT		
	vol. 21, no. 1, July 1971 (1971-(
	61-72, XP000900651 USA		
	page 61, line 1 -page 66, line 20	6	
A	S.MARCUS: "MODELING AND APPROXI	MATION OF	1,17
^	STOCHASTIC DIFFERENTIAL EQUATIONS	- , - ·	
	BY SEMIMARTINGALES"		
<u> </u>	STOCHASTICS, vol. 4, no. 3, 1981, pages 223-24	45	
	XP000900471	,	
	UK	17	
	page 223, line 1 -page 228, line	17	
		-/	
X Furt	her documents are listed in the continuation of box C.	Patent family members are listed	in annex.
° Special ca	stegories of cited documents :	"T" later document published after the inte	
	ent defining the general state of the art which is not lered to be of particular relevance	or priority date and not in conflict with cited to understand the principle or th	
	document but published on or after the international	invention "X" document of particular relevance; the o	
"L" docume	ent which may throw doubts on priority claim(s) or	cannot be considered novel or cannot involve an inventive step when the do	cument is taken alone
citation	is cited to establish the publication date of another n or other special reason (as specified)	"Y" document of particular relevance; the c cannot be considered to involve an in	ventive step when the
other	ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or means	document is combined with one or mo ments, such combination being obvio in the art.	
	ent published prior to the international filing date but ran the priority date claimed	*&" document member of the same patent	family
Date of the	actual completion of the international search	Date of mailing of the international se	arch report
5	September 2000	13/09/2000	
Name and r	nailing address of the ISA	Authorized officer	
	European Patent Office, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel (431-70) 440-2940, Tv. 31 651 epo d		
	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl. Fax: (+31-70) 340-3016	Kelperis, K	



lm.	tional	Application No
PC	T/DE	00/01036

		PC1/DE 00/01036		
	ation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT			
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	F	Relevant to claim No.	
A	T.MISAWA: "THE SIMILARITY METHOD IN STOCHASTIC DYNAMICAL SYSTEMS" IMA JOURNAL OF APPLIED MATHEMATICS, vol. 59, no. 3, December 1997 (1997-12), pages 261-272, XP000900649 UK page 261, line 1 -page 267, line 8		1,17	
		ſ		

	<u></u>		
A KLASS	ifizierung des anmeldungsgegenstandes G05B17/02		
Nach der in	nternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Kla	assifikation und der IPK	
B. RECHE	RCHIERTE GEBIETE		
Recherchie IPK 7	erter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymb G05B	oole)	
Recherchie	rte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, s	oweit diese unter die recherchierten Gebiete	e fallen
Während de	er internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (I	Name der Datenbank und evtl. verwendete	Suchbegriffe)
EPO-In	ternal		
C. ALS W	ESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		
Kategone°	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angab	be der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	G.KALLIANPUR ET AL: "A STOCHAST DIFFERENTIAL EQUATION OF FISK TYN ESTIMATION AND NONLINEAR FILTERIN PROBLEMS"	PE FOR	1,17
	SIAM JOURNAL OF APPLIED MATHEMAT Bd. 21, Nr. 1, Juli 1971 (1971-07 61-72, XP000900651 USA Seite 61, Zeile 1 -Seite 66, Zei	7), Seiten	
A	S.MARCUS: "MODELING AND APPROXISTOCHASTIC DIFFERENTIAL EQUATIONS BY SEMIMARTINGALES" STOCHASTICS, Bd. 4, Nr. 3, 1981, Seiten 223-24 XP000900471 UK Seite 223, Zeile 1 -Seite 228, Ze	S DRIVEN 45,	1,17
		-/	
	tere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ehmen	Siehe Anhang Patentfamilie	
"A" Veröffe aber n "E" ålteres Anmel "L" Veröffe schein ander soll od ausge "O" Veröffe eine B "P" Veröffe dem b	nttichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, erutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht ntlichung, de vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach eanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist	kann niert als auf ermoenscher i augk werden, wenn die Veröffentlichung mit Veröffentlichungen dieser Kategorie in diese Verbindung für einen Fachmann "&" Veröffentlichung, die Mitglied derselber	t worden ist und mit der rzum Verständnis des der oder der ihr zugrundeliegenden utung; die beanspruchte Erfindung chung nicht als neu oder auf ichtet werden utung; die beanspruchte Erfindung teit beruhend betrachtet einer oder mehreren anderen Verbindung gebracht wird und naheliegend ist
	Abschlusses der internationalen Recherche . September 2000	Absendedatum des internationalen Re	cherchenberichts
Name und F	Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2	Bevolknächtigter Bediensteter	
	NL - 2280 HV Rijswijk. Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Kelperis, K	



Int. donales Aktenzeichen
PCT/DE 00/01036

	ng) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN	en Teile Betr. Anspruch Nr.
tegorie°	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erlorderlich unter Angabe der in Betracht kommende	Deut Anspruch Nr.
	T.MISAWA: "THE SIMILARITY METHOD IN STOCHASTIC DYNAMICAL SYSTEMS" IMA JOURNAL OF APPLIED MATHEMATICS, Bd. 59, Nr. 3, Dezember 1997 (1997-12), Seiten 261-272, XP000900649 UK Seite 261, Zeile 1 -Seite 267, Zeile 8	1,17
		
	•	
	•	
1		
1		
1		
ł		

This Page Blank (uspto)